

15. Нормално уравнение на права в равнината

Дефиниция.1: Всеки вектор, който е перпендикулярен на дадена права (т.e. перпендикулярен на всички вектори, които са колинеарни с правата) се нарича нормален вектор на правата.

Ще смятаме, че сме фиксирали опротонормирана координатна система $K = Oxy$, т.e. ще работим в равнината.

Твърдение.1: Нека правата l има уравнение $l : Ax + By + C = 0$. Тогава векторът $N(A, B)$ е нормален за l .

Доказателство:

Ако $N(A, B)$ е нормален вектор на правата l , то тогава N е перпендикулярен, на който и да е вектор ν , колинеарен на правата.

Знаем, че $\nu(-B, A)$ е колинеарен на l и също така ν е ненулев, защото $(A, B) \neq 0$.

Следователно имаме от скаларното произведение на N и ν :

$$\langle N, \nu \rangle = A(-B) + AB = 0,$$

т.e. N е перпендикулярен на ν и N е нормален вектор на l .

Твърдение.2: Правата l , която минава през т. $P(x_0, y_0)$ и е перпендикулярна на ненулевия вектор $N(A, B)$ има уравнение:

$$l : A(x - x_0) + B(y - y_0) = 0 \quad (1)$$

Доказателство:

Тъй като $P \in l$ и $N \perp l$, то тези условия еднозначно определят правата l .

Нека m е права с уравнение $m : A(x - x_0) + B(y - y_0) = 0$ (това е общо уравнение на права, защото $(A, B) \neq 0$ и $N \neq 0$). $P \in m$, тъй като $A(x_0 - x_0) + B(y_0 - y_0) = 0$ и от Тв.1 следва, че $N(A, B) \perp m$. Следователно $m \equiv l$.

Очевидно всички нормални вектори на дадена права l са колинеарни. Ако $N(A, B) \neq 0$ е нормален за l , то единичните вектори $n = \frac{N}{|N|}$ и $-n(N(\frac{A}{\sqrt{A^2 + B^2}}, \frac{B}{\sqrt{A^2 + B^2}}))$ са единични нормални вектори за правата l и те са единствени.

Дефиниция.2: Общо уравнение на правата l спрямо K , в което нормалният вектор с координати коефициентите пред x и y е единичен се нарича нормално уравнение на l спрямо K .

Следователно ако $l : \alpha x + \beta y + \gamma = 0$ е уравнение на правата l , то това уравнение е нормално, тогава и само тогава, когато $\alpha^2 + \beta^2 = 1$.

Твърдение.3: Всяка прива l в равнината има точно две нормални уравнения. При това, ако $Ax + Bx + C = 0$ е произволно общо уравнение на l , то нормалните уравнения са $\frac{Ax + Bx + C}{\sqrt{A^2 + B^2}} = 0$ и $-\frac{Ax + Bx + C}{\sqrt{A^2 + B^2}} = 0$.

Доказателство:

Нека $l : Ax + By + C = 0$. Тогава произволно общо уравнение на l ще има вида:

$$l : \lambda(Ax + By + C) = 0, \quad (2)$$

където $\lambda \neq 0$, т.e.

$$l : \lambda Ax + \lambda By + \lambda C = 0. \quad (3)$$

Това е нормално уравнение, тогава и само тогава, когато $(\lambda A)^2 + (\lambda B)^2 = 1$, т.e. $\lambda^2(A^2 + B^2) = 1$. От тук получаваме

$$\lambda = \pm \frac{1}{\sqrt{A^2 + B^2}}.$$

Следователно l има точно две уравнения и те са уравненията от условията.

Разстояние от точка до прива. **Твърдение.4:** Нека g е произволна прива от равнината с нормално уравнение $g : \alpha x + \beta y + \gamma = 0$ и $P(x_0, y_0)$ е произволна точка. Означаваме $l(x, y) = \alpha x + \beta y + \gamma$. Тогава разстоянието $d(P, g)$ от P до привата g е равно на $|l(x_0, y_0)|$.

Доказателство:

Нека n е единичният нормален вектор на привата g , т.e. $n(\alpha, \beta)$. Нека m е прива през т. P , която е перпендикулярна на g и $Q = m \cap g$. Тогава $d(P, g) = |\overrightarrow{PQ}|$.

Имаме, че $Q \in m$ и $m \parallel n$, следователно $|\overrightarrow{PQ}| = \lambda n$.

Нека т. Q има координати (x_1, y_1) , следователно

$$\begin{aligned} x_0 - x_1 &= \lambda \alpha, & y_0 - y_1 &= \lambda \beta, \\ x_1 &= x_0 - \lambda \alpha, & y_1 &= y_0 - \lambda \beta. \end{aligned}$$

Q принадлежи на g , следователно

$$\begin{aligned} l(x_1, y_1) &= 0, \\ \alpha x_1 + \beta y_1 + \gamma &= 0, \\ \alpha(x_0 - \lambda \alpha) + \beta(y_0 - \lambda \beta) + \gamma &= 0, \end{aligned}$$

т.e. $-\lambda(\alpha^2 + \beta^2) + (\alpha x_0 + \beta y_0 + \gamma) = 0$. $\alpha^2 + \beta^2 = 1$ и $\alpha x_0 + \beta y_0 + \gamma = l(x_0, y_0)$, следователно $\lambda = l(x_0, y_0)$. Така получихме

$$d(P, g) = |\overrightarrow{PQ}| = |\lambda n| = |\lambda||n| = |\lambda| = |l(x_0, y_0)|.$$

3

Числото $\delta(P, g) = l(x_0, y_0)$ се нарича ориентирано разстояние от т. P до l по отношение на нормалния вектор n . Тъй като $\delta(P, g) = l(x_0, y_0) = \lambda$, където $\lambda : \overrightarrow{QP} = \lambda n$, то $\delta(P, g) > 0$.

$\delta(P, g) < 0$, когато P е в полуравнината, към която сочи n .

Дефиниция.3: Под ъгъл $\not\angle(l_1, l_2)$ между две прави l_1 и l_2 се разбира по-малкия от двата ъгъла, които правите сключват.

Нека N_1 и N_2 са нормалните вектори към правите l_1 и l_2 . Ако $\not\angle(N_1, N_2) \leq \pi/2$, то $\not\angle(l_1, l_2) = \not\angle(N_1, N_2)$. Ако $\not\angle(N_1, N_2) \geq \pi/2$, то $\not\angle(l_1, l_2) = \pi - \not\angle(N_1, N_2)$. Следователно $\cos \not\angle(l_1, l_2) = |\cos \not\angle(N_1, N_2)|$.

Ако $N_1(\alpha_1, \beta_1)$ и $N_2(\alpha_2, \beta_2)$, то тогава $\cos \not\angle(N_1, N_2) = \alpha_1\alpha_2 + \beta_1\beta_2$. От тук следва, че $\not\angle(l_1, l_2) = \arccos|\alpha_1\alpha_2 + \beta_1\beta_2|$.