

AM

08.10.14

Следимо - тою в геометриї
 кинематика - тою в механіці
 динаміки

I Кінематика

Кінематика на роках

Зад №1 Задати параметричні уравнення
 на руху точки на роках, наперед
 розглянутої на північної траекторії, і
 зокрема напрямлення на руху

$$x = 3t - 5, \quad y = 4 - 2t$$

Розв'

$$3t - x = 5$$

$$3t = 5 + x$$

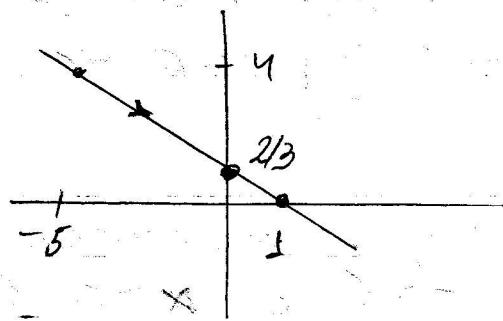
$$t = \frac{5+x}{3} \Rightarrow$$

$$y = 4 - \frac{2}{3}(5+x) \Rightarrow 3y - 12 = -2x - 10$$

$3y + 2x = 2$ пряма

напрямлення та

$$\text{при } t = 0 \Rightarrow x = -5, y = 4$$



$$\text{при } x = 0 \Rightarrow y = 2/3$$

$$\text{при } y = 0 \Rightarrow x = 1$$

Зад №2 Задати уравнення на руху
 на роках, наперед північної траекторії
 і зокрема за рухом по ній, отриманому
 з початкового розташування по осі от накінечне

①

$$x = 3t^2, y = 4t^2$$

Реш

$$4x - 3y = 0 \quad \text{or} \quad t^2 = \frac{x}{3}$$

Запишат за геометрие - изучават сът
ното движение, на броято т са дадени

$$! s = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} dt$$

$$s = \sqrt{(6t)^2 + (8t)^2} dt = \int \sqrt{100t^2} = \frac{10t}{2} = 5t$$

Зад При изходящия избор на координата
ре оси, правят същите за движението
на електрона в постоянното магнитно поле
се определят параметрите

$$x = a \sin kt, y = a \cos kt, z = vt$$

където a, v и k са const, зали съществува
математическо на движението, то настъ-
пената в скобите на електрона.
Определете траекторията на електрона
запишете за движението му по този

Реш

Електрот е за електрон във външни
магнитни поляри при $t=0$ е $x=a \cdot 0, y=a \cdot 1,$
 $z=0 \cdot 0$

изменява също $\omega = \frac{2\pi}{T} \Rightarrow$ залагат за 1 оборот
 $2\pi \Rightarrow \omega T = 2\pi \quad \text{т.е.} \quad T = \frac{2\pi}{\omega} \Rightarrow$

$$z = vt = \frac{2\pi}{\omega}$$

Zemotačit za gauketteto

$$! s = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} dt$$

$$\dot{x} = au \cos at, \dot{y} = -au \sin at, \dot{z} = \gamma$$

$$s = \int \sqrt{a^2 u^2 + \gamma^2} dt = \underbrace{\sqrt{a^2 u^2 + \gamma^2}}_{\text{const}} t$$

Zag rokena onulea druga ha lucaty
e yavchenusta

$$x = 2 \cos t, y = 4 \cos 2t$$

Onpeperenje lemnitasa je nacnata
ha chropsta ha rokenata, koračo
ce hajnja ha očta y

$$\text{Pecu } v_1 = \frac{dx}{dt} = -2 \sin t$$

$$v_2 = \frac{dy}{dt} = -8 \sin t$$

$$|\vec{v}| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2} = \sqrt{4 \sin^2 t + 64 \sin^2 2t}$$

$$x = 0 \Rightarrow \cos t = 0 \text{ upm } \frac{\pi}{2} \text{ u } \frac{3\pi}{2}$$

$$1) \frac{\pi}{2} = t \Rightarrow |\vec{v}|_{|x=0} = \sqrt{4 \sin^2 \frac{\pi}{2} + 64 \sin^2 \frac{2\pi}{2}} = \sqrt{4} = 2 \text{ cm/sec}$$

$$2) \frac{3\pi}{2} = t \Rightarrow |\vec{v}|_{|x=0} = \sqrt{4} = 2 \text{ cm/sec}$$

Задача се решава чрез метод умножаване на
 $x = 4 \sin\left(\frac{\pi}{2}t\right)$, $y = 3 \sin\left(\frac{\pi}{2}t\right)$. Ортогонална
 генератора и носовата на скоростта
 кордата $t = 0, 1, 2$

Решение

$$\dot{x} = 4 \frac{\pi}{2} \cos\left(\frac{\pi}{2}t\right), \quad \dot{y} = 3 \frac{\pi}{2} \cos\left(\frac{\pi}{2}t\right)$$

$$|\vec{v}| = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} = \sqrt{4\pi^2 \cos^2\left(\frac{\pi}{2}t\right) + 9\pi^2 \cos^2\left(\frac{\pi}{2}t\right)} = \\ = \frac{5}{2}\pi \cos\left(\frac{\pi}{2}t\right). \quad \text{При } t=0 \Rightarrow |\vec{v}| = \frac{5}{2}\pi \\ \vec{r}|_{t=0} = (2\pi, \frac{3\pi}{2}) - \text{носова}$$

$$\text{При } t=1$$

$$\text{При } t=2$$

Задача се решава чрез метод умножаване на
 генератори и носовата на скоростта, чрез метод
 умножаване на скоростта

$$x = A e^{-ht} \cos(ut + \epsilon), \quad y = A e^{-ht} \sin(ut + \epsilon)$$

Ортогонална генератора и носовата на скоростта
 се състоят от генератори и носовата на скоростта
 и генератора и носовата на скоростта

$$1) \quad \dot{x} = A (-h e^{-ht} \cos(ut + \epsilon) - e^{-ht} u \sin(ut + \epsilon))$$

$$\dot{y} = A (-h e^{-ht} \sin(ut + \epsilon) + e^{-ht} u \cos(ut + \epsilon))$$

$$2) \dot{x}^2 + \dot{y}^2 = A^2 e^{-2ht}$$

$$\dot{x} = A e^{-ht} - \text{радиус}$$

вектор между текущим положением и
начальным

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\dot{y}}{\dot{x}} = \operatorname{tg}(wt + \varepsilon) \Rightarrow \varphi = wt + \varepsilon$$

$$V_E := \dot{x} = -A h e^{-ht} - \text{проекция на}
координату \vec{v} \text{ по направлению к}$$

$$V_\varphi := \dot{\varphi} = w \quad \text{угловая скорость по}
координате \varphi$$

$$\vec{v} = \vec{v}_E + \vec{v}_\varphi$$

$$V = |\vec{v}| = \sqrt{\vec{v}_E^2 + \vec{v}_\varphi^2} = \sqrt{A^2 h^2 e^{-2ht} + w^2}$$

голова в монопротивном положении

$$V = |\vec{v}| = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2} = \sqrt{A^2 h^2 e^{-2ht} + A^2 w^2 e^{-2ht}} =$$

$$\underbrace{A e^{-ht}}_{\varepsilon} \sqrt{h^2 + w^2}$$