

## ЧАСТ I

Докажете следното твърдение:

1. **(16 точки)** Нека  $K = Oxy$  е афинна координатна система в равнината и спрямо нея правите  $l_1$  и  $l_2$  имат общи уравнения  $l_i : A_i x + B_i y + C_i = 0$ ,  $i = 1, 2$ . Означаваме  $A = \begin{pmatrix} A_1 & B_1 \\ A_2 & B_2 \end{pmatrix}$ ,  $\tilde{A} = \begin{pmatrix} A_1 & B_1 & C_1 \\ A_2 & B_2 & C_2 \end{pmatrix}$ . Тогава:  
 $l_1 \parallel l_2$  и  $l_1 \neq l_2 \Leftrightarrow r(A) = 1$ ,  $r(\tilde{A}) = 2 \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}: A_2 = \lambda A_1$ ,  $B_2 = \lambda B_1$ , но  $C_2 \neq \lambda C_1$ .

## ЧАСТ II

1. Дайте дефиницията на следните понятия:

(а) (**5 точки**) Свободен вектор.

(б) (**5 точки**) Общо уравнение на права в равнината.

2. (а) (**5 точки**) Формулирайте твърдението за общото уравнение на равнина, зададена с точка и два вектора.

## ЧАСТ III

За правилен отговор на всеки от следващите 10 въпроса получавате **3** точки, а за всеки непълен, грешен или липсващ отговор — **0** точки.

1. Нека  $a$  и  $b$  са два базиса на линейното пространство  $V_3$  на векторите в пространството. Напишете дефиниционното условие за това  $a$  и  $b$  да са еднакво ориентирани.
2. Нека  $u$  и  $v$  са ненулеви вектори в пространството. Напишете дефиниционната формула за скаларното им произведение.
3. Спрямо афинна координатна система  $K = Oxyz$  в пространството двете различни точки  $P_0$  и  $P_1$  имат координати  $P_0(x_0, y_0, z_0)$ ,  $P_1(x_1, y_1, z_1)$ . Напишете параметрични уравнения спрямо  $K$  на затворената отсечка  $P_0P_1$ .
4. Спрямо афинна координатна система в равнината правата  $l$  има общо уравнение  $l : Ax + By + C = 0$ , а точките  $P_1$  и  $P_2$  имат координати  $P_1(x_1, y_1)$  и  $P_2(x_2, y_2)$ . Напишете необходимо и достатъчно условие чрез координатите на  $P_1$  и  $P_2$  за това  $P_1$  и  $P_2$  да са от една и съща отворена полуравнина относно  $l$ .
5. Спрямо ортонормирана координатна система  $K = Oxy$  в равнината правата  $l$  има уравнение  $Ax + By + C = 0$ . Напишете всички нормални уравнения на  $l$  спрямо  $K$ .

## ЧАСТ IV

Всеки от следващите 15 въпроса има точно един правилен отговор. Отбележете отговора, който считате за правилен. За всеки верен отговор получавате **2** точки, за всеки грешен — **-2**, ако оставите въпроса без отговор — **0** точки. Ако на някой въпрос отбележите повече от един отговор, то се счита, че отговорът е грешен. Ако сумата на събраните от тази част точки е отрицателна, цялата част се оценява с **0** точки.

1. Всеки четири вектора в пространството са

- (а) линейно зависими.
- (б) линейно независими.

а       б

2. Нека спрямо афинна координатна система  $K$  в равнината векторите  $u_1, \dots, u_k$  и  $v$  имат координати  $u_i(x_i, y_i)$ ,  $i = 1, \dots, k$ ,  $v(x, y)$ , а  $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R}$ . Кое от следните две твърдения е вярно?

Ако  $v = \sum_{i=1}^k \lambda_i u_i$ , то  $x = \sum_{i=1}^k \lambda_i x_i$ ,  $y = \sum_{i=1}^k \lambda_i y_i$ .

Ако  $x = \sum_{i=1}^k \lambda_i x_i$ ,  $y = \sum_{i=1}^k \lambda_i y_i$ , то  $v = \sum_{i=1}^k \lambda_i u_i$ .

- (а) Само първото.
- (б) Само второто.
- (в) И двете.
- (г) Нито едно от двете.

а       б       в       г

3. Спрямо положително ориентирана ортонормирана координатна система  $K$  в пространството векторите  $u$  и  $v$  имат координати  $u(x_1, x_2, x_3)$  и  $v(y_1, y_2, y_3)$ . Тогава втората координата на  $u \times v$  спрямо  $K$  е

- (а)  $x_1 y_3 - x_3 y_1$ .
- (б)  $x_3 y_1 - x_1 y_3$ .

а       б

4. За смесеното произведение на векторите  $u, v, w$  е в сила

- (а)  $\langle u, v, w \rangle = \langle w, v, u \rangle$ .
- (б)  $\langle u, v, w \rangle = -\langle w, v, u \rangle$ .

а       б

5. Нека спрямо афинна координатна система  $K = Oxyz$  в пространството трите неколинеарни точки  $P_0, P_1$  и  $P_2$  имат координати  $P_i(x_i, y_i, z_i)$ ,  $i = 0, 1, 2$ . Коя от двете тройки параметрични уравнения

$$\begin{cases} x = x_1 + \lambda(x_1 - x_0) + \mu(x_2 - x_0) \\ y = y_1 + \lambda(y_1 - y_0) + \mu(y_2 - y_0) \\ z = z_1 + \lambda(z_1 - z_0) + \mu(z_2 - z_0) \end{cases}, \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R} \quad \text{и}$$
$$\begin{cases} x = x_2 + \lambda(x_1 - x_0) + \mu(x_2 - x_0) \\ y = y_2 + \lambda(y_1 - y_0) + \mu(y_2 - y_0) \\ z = z_2 + \lambda(z_1 - z_0) + \mu(z_2 - z_0) \end{cases}, \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

задава равнината, определена от  $P_0, P_1$  и  $P_2$ ?

- (а) Само първата.
- (б) Само втората.
- (в) И двете.
- (г) Нито една от двете.

а       б       в       г

6. Равнините  $\pi$  и  $\rho$ , които спрямо афинна координатна система  $K = Oxyz$  в пространството имат уравнения  $\pi : 236x + 678y - 21 = 0$  и  $\rho : 310x + 542y - 86 = 0$ ,

- (а) съвпадат.
- (б) са успоредни.
- (в) се пресичат.

а       б       в

7. По колко начина може да се зададе права в пространството чрез двойка уравнения спрямо дадена афинна координатна система?

- (а) Един.
- (б) Два.
- (в) Безбройно много.

а       б       в